

عند القيادة، يعد ركن السيارة مشكلة يومية لكثير من الناس. قد يكون من الصعب ويستغرق وقتاً طويلاً العثور على مكان. ولمكافحة هذا، يقوم مشروعنا ببناء سيارة روبوتية يمكنها العمل في مواقف السيارات (الطابق الأرضي). سيكون هناك نموذج لموقف السيارات ونقطة بداية حيث سيتم أخذ السيارة من المستخدم بواسطة الروبوت (هناك شوكة في مقدمة الروبوت)، ثم يركن السيارة في موقف السيارات الفارغ، حيث توجد كاميرا في الأعلى. يتم استخدام بطاقة لدخول السيارة، مما يتسبب في تحديد الروبوت لأقرب مكان والتقاط السيارة. يتم استخدام نفس البطاقة لاستدعاء الروبوت، الذي يعيد السيارة عندما يحين وقت المغادرة. تحتوي سيارة الروبوت على كاميرا لاكتشاف الأماكن الفارغة ورافعة شوكية لرفع السيارات. إذا كان الموقف ممتلئاً، فإنه يرسل إشعاراً لتجنب الرحلات غير الضرورية (مع الكاميرا Raspberry Pi4 نستخدم) الضرورية.

الهدف من هذه المبادرة هو تحسين مواقف السيارات من خلال جعل العثور على مكان أسرع وأقل إجهاداً